



قابلیت ها و مشخصات فنی ربات:

- ربات دارای ۵ درجه آزادی است (5 DOF)
- فضای چرخشی ربات در JO حدود ۲۷۰ است .
- ابعاد ربات در فضای کاری حدود ۶۰- ۹۰ سانتی متر طراحی شده است.
- پروسسور به کار رفته در این ربات از نوع ARM می باشد.
- موتورهای استفاده شده از نوع DYNAMIXEL می باشند که بسیار مرغوب می باشند.
- ویژگی بارز این موتورهای این است که می توان از آنها فیدبک گرفت.
- زاویه حرکتی موتورها 0-360 درجه می باشد. البته ممکن است محدودیت های سازه مکانیکی کمی محدوده ی زاویه را دچار تغییر کند.
- کنترل ربات با استفاده از نرم افزار MATLAB, LABVIEW صورت می پذیرد.
- واسط گرافیکی در نرم افزار LABVIEW, MATLAB برای ربات تعبیه شده است. و کاربر می تواند در محیط نرم افزاری JOINT های ربات را به حرکت در آورد.