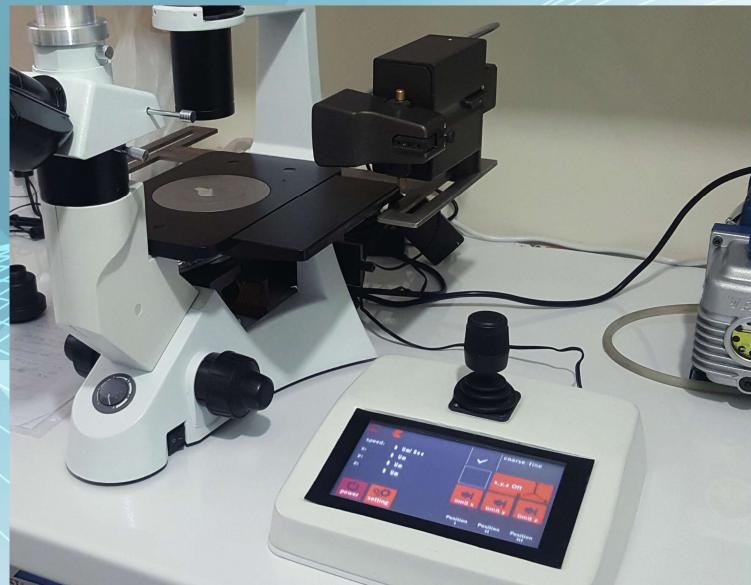




دستگاه Micro manipulator



این سیستم مجهز به دو عدد بازوی الکترومکانیکی است. بازو های الکترومکانیکی جهت کنترل دو عدد سوزن بکار گرفته شده اند. یکی از این سوزن ها جهت تزریق و دیگری جهت مکش سلول برای ثابت نگه داشتن آن به صورت شکل ۱-۱ تعییه شده اند. جهت تزریق در سلول لازم است مختصات مناسبی برای سوزن تنظیم شود که این کار توسط بازو های الکترومکانیکی به سوزن منتقل می شود و کنترل این مختصات به عهده کنترل کننده می باشد. همچنین برای تزریق ماده های موجود در سوزن لازم با فشار مورد نظر کاربر تزریق شود لذا این فشار توسط پمپ تزریق و مکنده کنترل می شود.



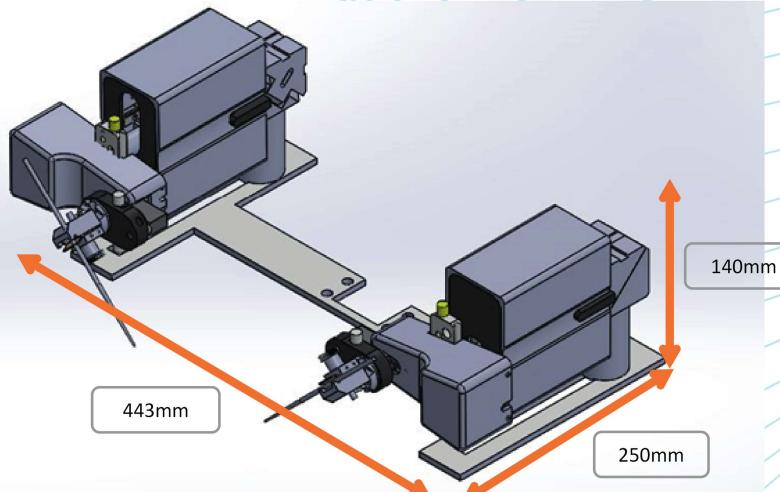
قابلیت ها و ویژگی های دستگاه

- تنظیم سرعت
- دنده کنترل کننده
- صفحه نمایش
- دکمه اتصال یا عدم اتصال به بازوها
- تنظیم حرکت در جهت Z
- تنظیم حرکت در جهت X و Y

فرافن سلامت پایدار



راه اندازی نرم افزاری



- گزینه روشن و خاموش کردن صفحه نمایشگر
- تنظیمات
- ذخیره کردن حداکثر سه مختصات مورد نظر کاربر
- محدود کردن حرکت در هریک از سه راستا در صورت کمربند شدن رنگ فلش
- غیرفعال کردن حرکت در هریک از راستاهای X و Y و Z
- عدم اتصال سیم ارتباط سریال بین کنترل کننده و بازوهای الکترومکانیکی
- حداقل و حداکثر سرعت اهرم
- ذخیره روی sd card
- نمایش مختصات اهرم

مشخصات فنی

۱۲ ولت / ۴ آمپر	تغذیه
سه عدد استپر موتور برای سه محور Z, Y, X	موتور
PID CONTROLLER	کنترل کننده
۷ اینچ لمسی	نمایشگر
دو عدد سه محور (X, Y, Z)	بازوی کنترلی
وای فای (جهت ارتباط با نرم افزار)	ارتباطات
قابلیت تعریف محدودیت حرکت در محور X, Y, Z قابلیت تعریف محدودیت حرکت برای بخش خاصی از هر محور X, Y, Z	ویژگی های پنل کنترل کننده
قابلیت ذخیره موقعیت هر محور برای بازگشت راحت و ساده به آن نقطه (سه نقطه قابل تعریف)	نرم افزار (به صورت محصول مجزا وجود دارد و در صورت خرید مشتری این بخش قابل اجرا است.)
قابلیت تعریف (آلام، مشاهده آنلاین، مشاهده تحت وب برروی اینترنت، مشاهده تاریخچه و...)	